

OSD 使用说明

一、线路连接





二、显示界面 上电开面界面



当看到右上角收到6颗卫星时，按一下 OSD 上的按钮，锁定 HOME 点。
默认界面如下，如不喜欢可以购买本店 USB-TTL 转接器，自行修改，



官网地址: <http://www.happykillmore.com/Software/Faq.asp>

默认视频制式: PAL, 如需 NTSC 需经过软件进行转换设置

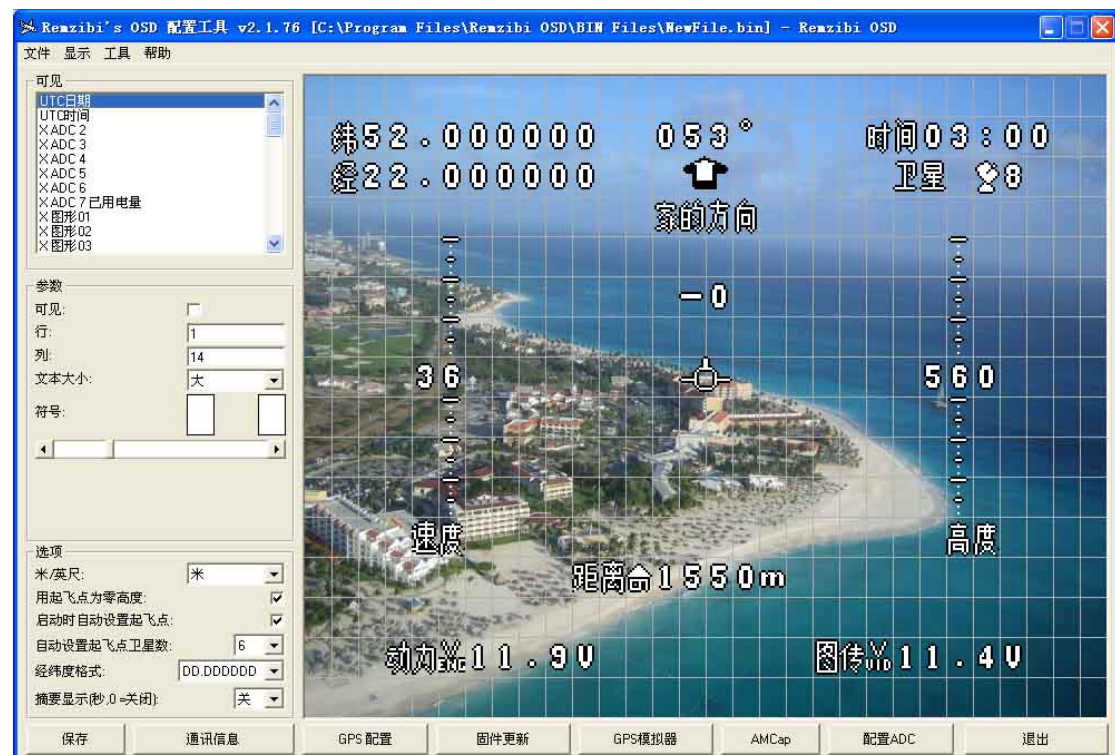
供电电源: 2-3s 锂电 (OSD 主板电压 5V)

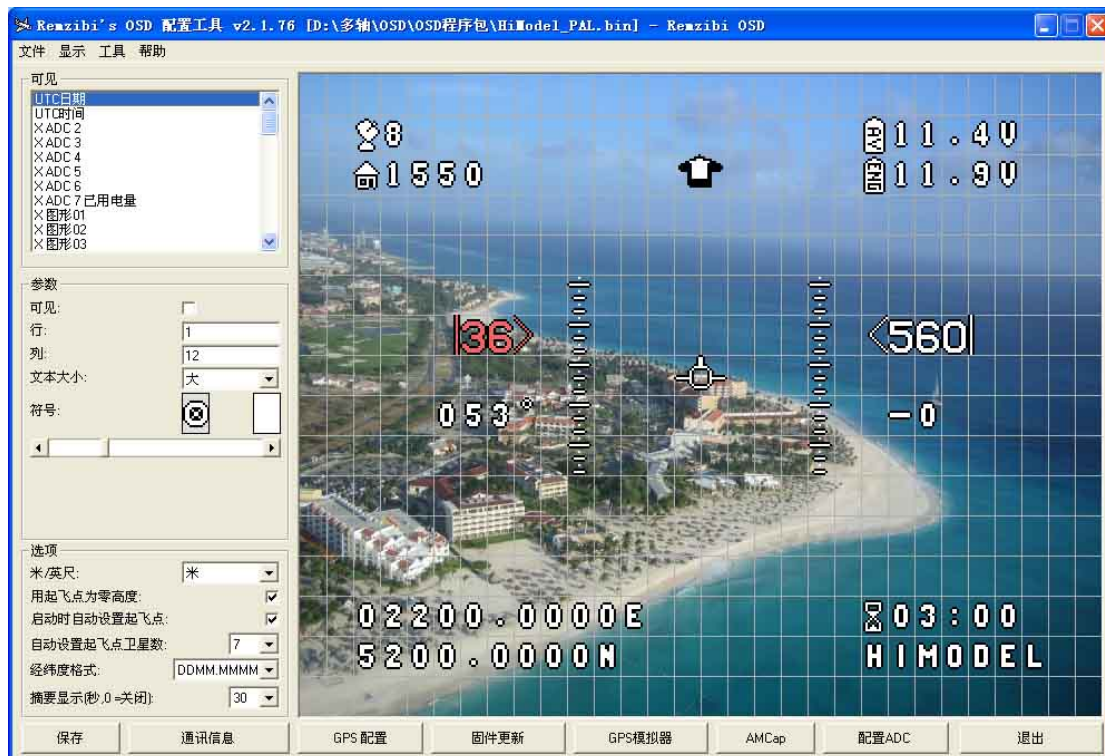
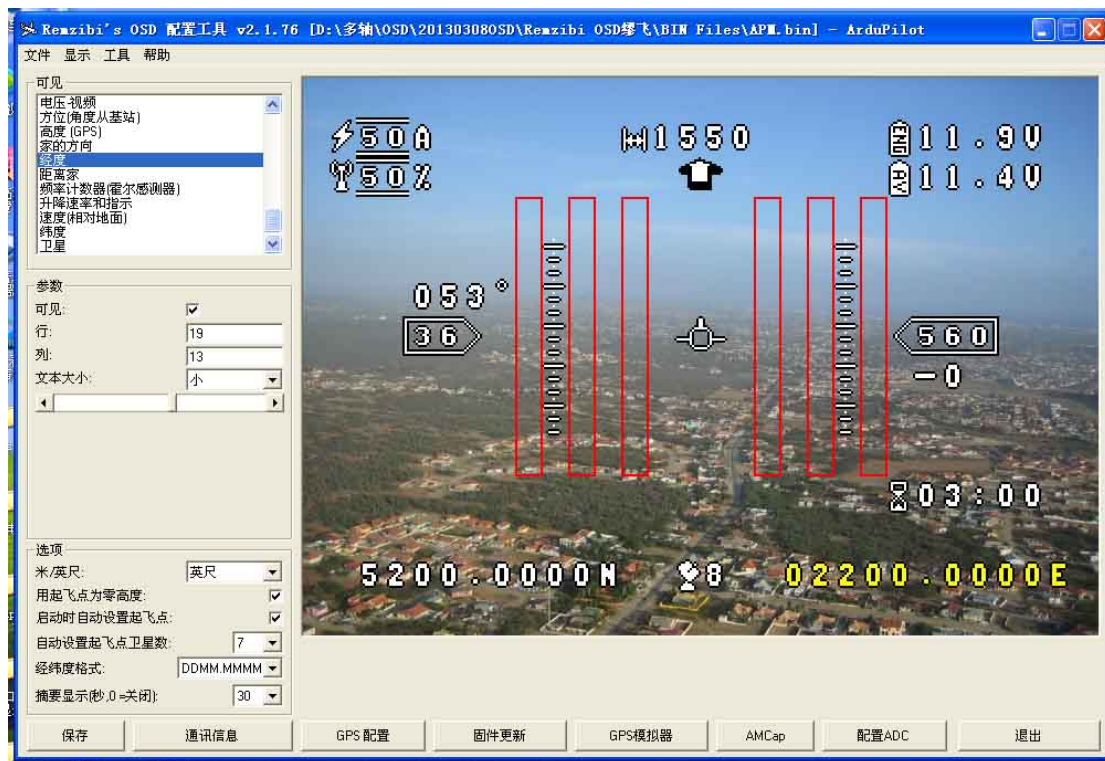
视频电压测量范围: 0 - 15V

动力电压测量范围: 0 - 30V

默认单位: 米

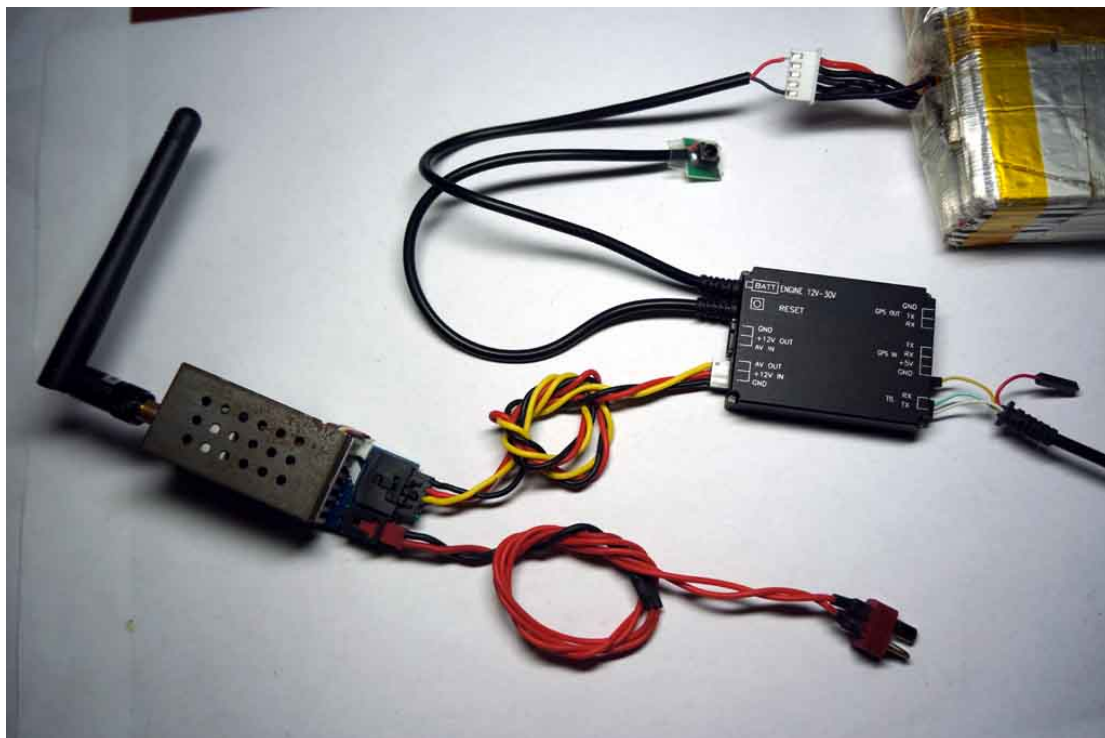
更多界面





电压不准的校准方法：

去掉 GPS，将本店的 TTL 转换器与 OSD 正确连接。



注意：不要接+5 红线，
按住 OSD 上的按钮，接上发射机电池，然后松开按钮。



打开软件



测试通过



要是提示测试不成功，请断电检查线路连接，重新按按钮上电测试。



接下来配置 ADC

串口功能

连接设置

COM 端口: COM7 *

断开连接

状态: 连接

串行线设置

上传程序 & 字体

配置ADC

ADC高级设置

X ADC 2
X ADC 3
X ADC 4
X ADC 5
X ADC 6
电压 动力
电压 视频

当前的ADC值: 773
最小值: 0
读取值: 0.01606
报警值 (更小): 11
预期输出: 12.4

输出 = (ADC - 最低) × 读取
注意: Use negative gain for inverted ADC

开始 Polling

编程 OSD

通信

传出信息

R
R
1F7
W
1FF
FF
VER
CAL

发送

传入信息

清除

OK
VER
1.80
CAL
0
774
699
675
665
692
667

隐藏

?

GPS模拟器

退出

用万用表测量出这时的图传和动力的实际电压，输入预期输出中，

串口功能

连接设置

COM 端口: COM7

断开连接

状态: 连接

串行线设置

上传程序 & 字体

配置ADC

ADC高级设置

X ADC 2 = 699
X ADC 3 = 615
X ADC 4 = 527
X ADC 5 = 412
X ADC 6 = 362
电压 动力 = 586
电压 视频 = 775

当前的ADC值: 586

最小值: 0

读取值: 0.02577

报警值 (更小): 11

预期输出: 15.1

输出 = (ADC - 最低) × 读取

注意: Use negative gain for inverted ADC

停止 Polling

编程 OSD

通信

传出信息

CAL
CAL
CAL
CAL
CAL
CAL
CAL
CAL
CAL
CAL

发送

传入信息

537
403
419
CAL
586
775
699
615
527
412
362

清除

隐藏

?

GPS模拟器

退出

开始校准

串口功能

连接设置

COM 端口: COM7 *

断开连接

状态: 连接

串行线设置

上传程序 & 字体

配置ADC

ADC高级设置

X ADC 2 = 619
X ADC 3 = 549
X ADC 4 = 477
X ADC 5 = 440
X ADC 6 = 538
电压 动力 = 586
电压 视频 = 775

86%

当前的ADC值: 586

最小值: 0

读取值: 0.02577

报警值 (更小): 11

预期输出: 15.1

输出 = (ADC - 最低) × 读取

注意: Use negative gain for inverted ADC

停止 Polling

编程 OSD

通信

传出信息

W
93
3C
W
B0
00
W
B1
00

发送

传入信息

93
3C
OK
W
B0
00
OK
W
B1
00
OK

清除

隐藏

?

GPS模拟器

退出

校准完成，



动和电压和视频电压要分二次校准，